



Trimble RTS673

ROBOTIC TOTAL STATION

精准每一天 应用

使用Trimble®RTS673机器人全站仪，承包商可以提高建筑施工中放样的效率和放样的准确性。

对于日常放样

完全自信地自动构建放样任务。Trimble RTS673简化了套管，吊架，短管，地脚螺栓，混凝土模板，公用设施或电缆桥架的放样流程。RTS673适用于小型地形测绘项目和竣工数据收集，可以克服工作现场几乎所有的挑战。

卓越的BIM放样机器人技术

Trimble MagDrive™磁驱伺服技术以顺畅静默的操作，提供极快的速度和极高的精度。

Trimble SurePoint™精密定点技术通过自动纠正因刮风、下沉和其它因素引起的仪器晃动，确保精确的测量。

Trimble MultiTrack™多目标技术通过锁定和跟踪被动棱镜以控制测量数据，通过跟踪主动目标以进行动态测量、放样和坡度控制。

建筑行业

- ▶ 对于建筑应用，需要一种具有最佳速度，精度和可靠性的测量解决方案。使用Trimble DR HP Precision EDM，您可以灵活地应对要求最苛刻的项目。
- ▶ 使用2级激光指示器以高精度可视地标记点。
- ▶ 在DR模式下放样时，自动伺服聚焦设置光学焦点以便快速手动瞄准。
- ▶ 在Trimble Field Tablet平板电脑上运行的Trimble Field Link软件，可以优化放样准确性和提高放样效率。

主要功能

- ▶ MagDrive技术可实现最高放样速度和效率
- ▶ MultiTrack技术提供被动和主动跟踪之间的选择
- ▶ 使用Class 2激光指示器快速标记放样点
- ▶ 使用Track-Light技术，在机器人模式下更快地锁定目标



Trimble RTS673 ROBOTIC TOTAL STATION

性能

角度测量精度 (标准差)
基于DIN 18723) 3" (0.9 mgon) Angle
角度显示 (最小计数) 0.1" (0.01 mgon)
距离测量

典型精度	50 m (164 ft)	100 m (328 ft)	200 m (656 ft)	300 m (984 ft)
棱镜模式 标准跟踪	2 mm (5/64") 5 mm (13/64")	3 mm (1/8") 5 mm (13/64")	4 mm (5/32") 6 mm (15/64")	6 mm (15/64") 8 mm (5/16")
DR 模式 跟踪跟踪	3 mm (1/8") 10 mm (25/64")	4 mm (5/32") 10 mm (25/64")	5 mm (13/64") 11 mm (7/16")	6 mm (5/64") 12 mm (15/32")

测量时间
棱镜模式
标准 2.5 s
跟踪 0.4 s
平均观测 2.5 s 每次测量
DR 模式
标准 3-15 s
跟踪 0.4 s
距离 (在标准晴朗的情况下)
棱镜模式
棱镜 3,000 m (9,800 ft)
最短测程 1.5 m (4.9 ft)
DR模式

	良好 (良好能见度 低环境光)	正常 (正常能见度, 适度阳光, 一些热量微光)	困难 (阴霾, 目标在直射 阳光下, 湍流)
白色卡 (90% 反射) ³	> 150 m (492 ft)	150 m (492 ft)	70 m (229 ft)
黑色卡 (18% 反射) ³	> 120 m (394 ft)	120 m (394 ft)	50 m (164 ft)
最短测程	1.5 m (4.9 ft)		

EDM 规格

光源 激光二级管660 nm; 棱镜模式下是1类激光
DR模式下是2类激光 激光
对中器同轴 (标准) 2类激光
光束发散棱镜模式
水平 4 cm/100 m (0.13 ft/328 ft)
垂直 4 cm/100 m (0.13 ft/328 ft) 光
束发散DR模式
水平 2 cm/50 m (0.066 ft/164 ft)
垂直 2 cm/50 m (0.066 ft/164 ft)
大气改正 -130 ppm to 160 ppm, 一直

常规规格

水准器
基座圆水准气泡 8/2 mm (8/0.007 ft) 自动
水准补偿器0
类型 置中双轴
精度范围 0.5" (0.15 mgon)
范围 ±5.4" (±100 mgon)
伺服系统 MagDrive 磁驱伺服技术, 内置伺服
/角度传感器; 电磁直驱
旋转速度 115 degrees/s (128 gon/s)
盘左旋转到盘右时间 2.6 s
定位速度180度(200 gon) 2.6 s
制动和慢速运动 伺服驱动, 无限微调
置中系统 Trimble 3-pin
光学对中器 内置光学对中器
放大倍数 / 最短对焦距离 2.3x/0.5 m到无限远(1.6 ft -无限
远)
望远镜
放大倍数 30x
孔径 40 mm (1.57 in)
100 米的视野 2.6 m at 100 m
最短的对焦距离 1.5 m -无穷
发光的十字线 可变(10档)
自动对焦 标准
内置跟踪光 不是所有机型都具备
工作温度 -20° C to +50° C
防尘和防水 IP55
湿度 100%, 凝结
内置电池 可充电锂电池10.8V, 6.5Ah, 70Wh
工作时间
一块内置电池 大约6.5小时
三块电池置于多电池适配器中 大约18个小时
全自动托架 (内置一块电池) 13.5 小时
视频机器人工作时间
一块电池 5.5 hours
三块内置电池置于多电池适配器中 17 小时
重量
仪器(伺服/自动锁定) 5.15 kg
仪器(机器人) 5.25 kg
Trimble CU 控制器 0.4 kg
三角支座 0.7kg
内置电池 0.35 kg (0.77 lb)
横轴高度 196mm
通信 USB, 串口, 蓝牙
安全 双层密码保护
机器人测量
自动锁定和机器人测程
被动棱镜 500-700 m
Trimble MultiTrack 目标 800 m
自动锁定瞄准精度(200m, 标准偏差)
被动棱镜 <2 mm
Trimble MultiTrack 目标 <2 mm
最短搜索距离 0.2 m (.65 ft)
搜索时间 (一般) 2-10 s

内

内

15563235617
cç\`e7 kk'ifl gZe